



| | |
|-------------------------|--------------------|
| فرشید نجفی | نام و نام خانوادگی |
| استادیار | مرتبه علمی |
| --- | آدرس محل کار |
| --- | تلفن |
| --- | فکس |
| farshid_najafi@ut.ac.ir | پست الکترونیک |
| --- | آدرس وب سایت |

تحصیلات

- (1) دکتری, 1388, دکتری مهندسی مکانیک/رباتیک, دانشگاه مانیتورا
- (2) کارشناسی ارشد, 1382, کارشناسی ارشد مهندسی مکانیک/رباتیک, دانشگاه مانیتورا
- (3) کارشناسی, 1374, مهندسی مکانیک - طراحی جامدات, دانشگاه صنعتی شریف

مقالات چاپ شده در نشریات بین المللی

- 1) Behraad Bahrayni, Farshid Najafi, and Cyrus Shafai. "Piezoresistive sensing with twin-beam structures in standard MEMS foundry processes." *SENSORS AND ACTUATORS A-PHYSICAL* 127, no. 2 (2006): 325-331.
- 2) Farshid Najafi, and Nariman Sepehri. "A novel hand-controller for remote ultrasound imaging." *MECHATRONICS* 18, no. 10 (2008): 578-590.
- 3) Farshid Najafi, Mark Karpenko, Nariman Sepehri, and pourang irani. "FORCE REGULATING USING CONCEPTS OF HAPTIC AND VISUAL FORCE FEEDBACKS." *Transactions of the Canadian Society for Mechanical Engineering* 35, no. 2 (2011): 177-199.
- 4) Farshid Najafi, and Nariman Sepehri. "A robotic wrist for remote ultrasound imaging." *MECHANISM AND MACHINE THEORY* 46, no. 8 (2011): 1153-1170.
- 5) Alireza Abbasi Moshaii, and Farshid Najafi. "A Review of Robotic Mechanisms for Ultrasound Examinations." *Industrial Robot-The International Journal of Robotics Research and Application* 41/4, no. 4 (2014): 373-380.
- 6) Alireza Abbasi Moshaii, and Farshid Najafi. "A New Center of Motion in Cabling Robots." *International journal of Mechanical, Industrail, Mechatronics and Manufacturing Engineering* 9, no. 6 (2015): 1059-1062.
- 7) Hessameddin Amirhosseini, and Farshid Najafi. "Design, Prototyping and Performance Evaluation of a Bio-inspired Walking Microrobot." *Iranian Journal of Science and Technology-Transactions of Mechanical Engineering* 1, no. 1 (2019): .
- 8) Alireza Abbasi Moshaii, and Farshid Najafi. "Design, prototyping and evaluation of a new robotic mechanism for ultrasound imaging." *Journal of Computational Applied Mechanics* 50, no. 1 (2019): 108-117.
- 9) Mahmood Khalghollah, Pooyan Nayyeri, and Farshid Najafi. "A novel method to generate the geometry of a surface actuator." *International Journal of Interactive Design and Manufacturing - IJIDeM* 14, no. 1 (2020): 211-223.
- 10) Pooyan Nayyeri, Mahmood Khalghollah, and Farshid Najafi. "A Jamming Approach to Stretchable Haptic Interfaces with Stiffness Variation Capability." *Iranian Journal of Science and Technology-Transactions of Mechanical Engineering* 1, no. 1 (2020): .

مقالات چاپ شده در نشریات داخلی

- 1) Soheil Habibian, Mehdi Dadvar, Behzad Peykari, Alireza Hosseini, Hossain Salehzade, Alireza H.M. Hosseini, and Farshid Najafi. "Design and implementation of a maxi-sized mobile robot (Karo) for rescue missions." *ROBOMECH Journal* 8, no. 1 (2021): .
- 2) حسین رضایی فر و فرشید نجفی. "طراحی مسیر به کمک نقاط میانی و روش جرک مینیمم در حضور موانع استاتیک برای - بازوی رباتیکی 7 درجه آزادی." *مهندسی مکانیک مدرس* 99, 9 (1394): 11-1.

همایش‌های بین المللی

- 1) Omid Zebardast, Manouchehr Moradisabzevar, and Farshid Najafi. "Safe joint mechanism using passive compliance method for collision safety." *International Conference on Robotics and Mechatronics, Tehran*.
- 2) Farshid Najafi, Sheyda Davaria, Mohammad Mahjoob, and Seyed Mohammad Ali Motahari-bidgoli. "Design and Fabrication of a Robotic Tactile Device for Abdominal Palpation." *RSI/ISM International Conference on Robotics and Mechatronics, Tehran*.

3) Farshid Najafi, Mehdi Dadvar, Soheil Habibian, Alireza Hosseini, Hossein Haeri, Mohammad Arvan, Behzad Peykari, and Hamed Bagheri. "RoboCup Rescue 2016 Team Description Paper MRL." RoboCup International Symposium 2016, Leipzig.

4) Farshid Najafi, and Hamed Bagheri. "RoboCup Rescue 2019 Team Description Paper MRL." 2019 Robocup International competition and Symposium, Sydney.

5) Pooyan Nayyeri, and Farshid Najafi. "Design, Fabrication, and Evaluation of a Vacuum-powered Soft Worm Robot with an Origami-based Structure." The 28th Annual International Conference of Iranian Society of Mechanical Engineers-ISME2020, Tehran.

6) Farshid Najafi, Mehdi Dadvar, Soheil Habibian, Alireza Hosseini, Hossein Haeri, Mohammad Arvan, Behzad Peykari, and Hamed Bagheri. "RoboCup Rescue 2018 Team Description Paper MRL." 2018 Robocup International competition and Symposium, Montreal.

همایش‌های داخلی

1) Mehdi Momtahen, Negin Farhangi, Heidar Dehghani, Fariba Bahrami Boodelalou, Manouchehr Moradisabzevar, and Farshid Najafi. "Design of a planar parallel robot to investigate human arm point to point reaching movement." 22nd Iranian Conference on Biomedical Engineering(ICBME 2015), Tehran.

(2) مهران حاجی آخوندزاده، محمدرضا حابری بزدی و فرشید نجفی. "طراحی بهینه سیستم کنترل حرکت میکرو ربات با استفاده از مدلسازی رفتار هیدرودینامیکی آن." بیست و یکمین همایش سالانه بین المللی مهندسی مکانیک، تهران.

(3) حسین رضابی فر و فرشید نجفی. "طراحی مسیر هموار رباتهای سری به کمک توابع بی اسپلاین و روش جرک مینیمم." بیست و سومین همایش سالیانه بین المللی مهندسی مکانیک ایران، تهران.

(4) مسعود معین زاده و فرشید نجفی. "طراحی و ساخت ابزار رباتیک سه درجه آزادی برای کمک به معایینات لمسی پالپیشن." دومین کنفرانس بین المللی مهندسی مکانیک و هوافضا، تهران.

(5) مسعود معین زاده و فرشید نجفی. "طراحی و شبیه سازی عملگر خطی برای معایینات لمسی پالپیشن." دومین کنفرانس ملی تحقیقات بین رشته ای در مهندسی کامپیوتر، برق، مکانیک و مکاترونیک، قزوین.

(6) علی آموزنده نویاوه و فرشید نجفی. "طراحی و ساخت سیستم حداکننده ی برآکت ارتدنسی." بیست و ششمین همایش سالانه بین المللی مهندسی مکانیک ایران، سمنان.

داوری‌های انجام شده

1) RoboCup Iran Open , Rescue Robot League,, Tehran-Iran, 2017/04/07

2) RoboCup Iran Open , Senior Demo League,, Tehran-Iran, 2017/04/07

فعالیت‌های اجرایی

(1) سریرستی مرکز کامپیوتر مکانیک، 1391/08/20، 1395/12/01، ایران، تهران

(2) عضویت در شورای آموزشی دانشکده مهندسی مکانیک، 1391/10/18، 1394/03/18، ایران، تهران

(3) مسئول راه اندازی و سریرست آزمایشگاه تحقیقاتی رباتیک زیستی، 1396/01/21، 1398/01/21، ایران، تهران

(4) مسئول راه اندازی و سریرست آزمایشگاه رباتیک آموزشی، 1396/01/21، 1398/01/21، ایران، تهران

(5) عضو شورای پژوهشی دانشکده، 1397/03/21، 1399/03/21، ایران، تهران

(6) مدیر گرایش دینامیک، کنترل و ارتعاشات، 1398/07/15، 1400/07/15، ایران، تهران

راهنمایی پایان‌نامه

(1) طراحی و پیاده سازی عملگر ربات امدادگر جهنده، موسی ولی زاده، دانشگاه تهران، 1395/03/10

(2) توسعه یک ابزار رباتیکی برای مدلسازی هپتیکی - هندسی بافت ناحیه شکم، مسعود معین زاده، دانشگاه تهران، 1395/06/10

(3) مشخصه سازی خواص مکانیکی بافت ناهمگن با استفاده از روش مدلسازی ویسکو الاستیک، میلاد حسامی، دانشگاه تهران، 1395/06/17

جوایز و افتخارات(در زمینه‌های مختلف مانند: طرح، مقاله، ...)

1) RoboCup Rescue Robot League, international, Other, 2014/07/25

2) RoboCup Rescue Robot League, Best in Class Mobility, international, Other, 2014/07/25

3) RoboCup Rescue Robot League, Innovative User Interface Award, international, Other, 2015/07/23

4) RoboCup Iran Open Rescue Robot League, 1st Place, international, Other, 2017/04/07

5) RoboCup Rescue Robot League, international, Other, 2017/07/30

6) RoboCup Iran Open Rescue Robot League, international, Other, 2018/04/07

